

## 10 KÕIGE OLULISEMAT JUHIST OHUTUKS LENDAMISEKS



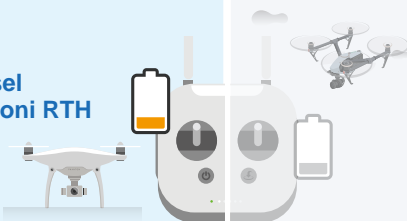
### Kasutage töökorras ning laetud akudega drooni

Kontrollige enne lendamist dooni, juhtpulti ja mobiilseademe korrasolekut ning veenduge, et need on täielikult laetud.



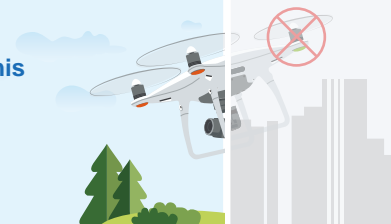
### Kasutage aku tühjenemisel tagasipöördumisfunktsiooni RTH

Kui edastatakse aku tühjenemise hoiatus, tuleb droon kohe tagasi juhtida.



### Lennake avatud õhuruumis

Jälgige lendamist pidevalt. Lennake avatud õhuruumis ning vältige takistuste nagu majade lähedal lendamist.



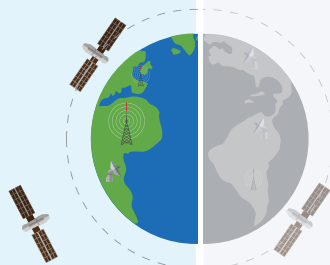
### Kasutage ainult originaalseid või tootja poolt soovitatud lisatarvikuid

Kasutage võimalusel ainult originaalseid või tootja soovitatud lisatarvikuid.



### Leidke tugev GPS-signaali

Veenduge, et GPS-signaali on tugev - leidke vähemalt 10 satelliiti ning näha peab olema vähemalt neli signaaliriba.



## 10 KÕIGE SUUREMAT RISKI LENDAMISEL



### Juhtkangi liigutamine kogemata vales suunas

Kui kogematu droonipiloot leiab end ootamatust olukorrast, võib ta reageerida närviliselt ning liigutada juhtkange vales suunas, mis võib põhjustada drooni kokkupõrkamise mõne takistusega.



### Aku tühjenemise hoiatuse ignoreerimine

Aku tühjenemise hoiatusteate vastu võtmisel tuleb kohe aktiveerida tagasipöördumisfunktsioon RTH. Vastasel juhul ei ole drooni tagasi jõudmine tagatud ning see võib ära kaduda.



### Lendamine keerulistest tingimustes

Majade, mastide jms läheduses lendamisel võivad tekkida raadiolainete peegeldused, mis segavad drooni juhtimist.



### Drooni modifitseerimine

Drooni või juhtpulti volitamata muutmine või kolmandate osapoolte lisaseadmete omavoliline kasutamine ohustab seademe toimimist ning inimeste turvalisust.



### Nõrk GPS-signaali

Nõrga GPS-signaali korral võib asukoha tuvastamine olla häiritud ning droon võib kõrvale kalduda või alla kukkuda.



### Hoidke drooni nägemisulatuses

Tagage, et droon oleks alati nähtav ning see ei satu inimeste, veepindade jms takistuste läheduses.



### Kasutage töökorras tiivikuid ning mootorit

Veenduge, et tiivikud on korralikult fikseeritud, mootor käivitub normaalselt, tiivikud on vigastusteta ja mootori võlli ümber ei ole kogunenud prahti.



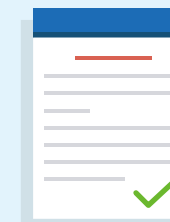
### Kalibreerige kompassi

Ohutuse tagamiseks tuleb kompassi enne lendu kalibreerida. Ärge kalibreerige kompassi tugevate magnetväljade piirkonnas (parklates, teraskarkassiga hoonetes jne.).



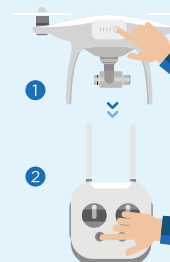
### Järgige kohalikke seadusi ja regulatsioone

Droonipiloodid peavad tundma kehtivaid regulatsioone, mis puudutavad drooni lennutamist ning kohustuvad neid järgima.



### Kõigepealt droon ja seejärel pult

Peale maandumist lülitage kõigepealt välja droon ning seejärel juhtpult.



### Drooni kadumine vaateväljast

Kui droon lendab vaateulatusest välja, ei saa droonipiloot seda korrektselt suunata ning see võib tekitada probleeme.



### Videopildi signaali kadumine

Kui videopildi signaal kaob, ei saa droonipiloot drooni ümbrust jälgida (rakendustes DJI GO või DJI GO 4). See võib põhjustada juhtkangide vales suunasliigutamise.



### Lendamine rasketes ilmaoludes

Kui droon lendab rasketes ilmastikutingimustes (nt tugeva tuulega, tugeva vihmaga või tihedas udus), on drooni stabiilsus ning lennuvõimekus häiritud.



### Lendamine vee kohal

Drooni all paiknev andur ei suuda veepinda tuvastada ning see võib põhjustada drooni kõrvalekaldumise või alla kukkumise.



### Takistuste vältimise nõuete eiramine

Kui keskkonningimused ei ole sobivad, võib takistuste tuvastussüsteemi toimimine olla häiritud.



# JUHISED OHUTUKS LENDAMISEKS



prokaamera.ee  
Jälgi meid @prokaamera

